

Selezione pubblica, per titoli ed esami, per l'assunzione di una unità di personale appartenente alla categoria D – Area tecnica, tecnico-scientifica ed elaborazione dati con contratto di lavoro subordinato a tempo pieno e determinato della durata di diciotto mesi, prorogabile ai sensi della normativa vigente, per le esigenze dell'Istituto di BioRobotica della Scuola Superiore Sant'Anna nell'ambito del progetto EBRAINS-Italy: “European Brain ReseArch INfrastructureS-Italy”, finanziato dall'Unione Europea – NextGeneration EU attraverso il Piano Nazionale di Ripresa e Resilienza (PNRR)

TRACCIA N. 1

Si presenti un possibile progetto di sviluppo del software per un prototipo di piattaforma robotica che prevede l'interazione fisica con l'uomo. Se ne discuta la progettazione ed una possibile architettura hardware/software motivandone le scelte.

Selezione pubblica, per titoli ed esami, per l'assunzione di una unità di personale appartenente alla categoria D – Area tecnica, tecnico-scientifica ed elaborazione dati con contratto di lavoro subordinato a tempo pieno e determinato della durata di diciotto mesi, prorogabile ai sensi della normativa vigente, per le esigenze dell'Istituto di BioRobotica della Scuola Superiore Sant'Anna nell'ambito del progetto EBRAINS-Italy: “European Brain ReseArch INfrastructureS-Italy”, finanziato dall'Unione Europea – NextGeneration EU attraverso il Piano Nazionale di Ripresa e Resilienza (PNRR)

TRACCIA N. 2

Si discuta il ruolo della simulazione nel ciclo di vita di una piattaforma robotica: i benefici e le limitazioni.

Selezione pubblica, per titoli ed esami, per l'assunzione di una unità di personale appartenente alla categoria D – Area tecnica, tecnico-scientifica ed elaborazione dati con contratto di lavoro subordinato a tempo pieno e determinato della durata di diciotto mesi, prorogabile ai sensi della normativa vigente, per le esigenze dell'Istituto di BioRobotica della Scuola Superiore Sant'Anna nell'ambito del progetto EBRAINS-Italy: “European Brain ReseArch INfrastructureS-Italy”, finanziato dall'Unione Europea – NextGeneration EU attraverso il Piano Nazionale di Ripresa e Resilienza (PNRR)

TRACCIA N. 3

Si discutano gli approcci più comuni all'interfacciamento software con piattaforme robotiche, i protocolli di comunicazione e i middleware di programmazione utilizzati.