

1 - Illustrare lo Stato dell'arte di protesi di arto inferiore di tipo trans-femorale e/o trans-tibiale

2 - Illustrare gli elementi principali di biomeccanica del cammino per la progettazione di una protesi di caviglia

3 - Descrivere i principali ambiti applicativi della robotica indossabile

A - Illustrare i principali vantaggi del disegno parametrico e le principali features utilizzabili per la creazione di parti 3D anche facendo riferimento ad un software di cui si ha padronanza.

B - Illustrare i principali processi di fabbricazione utili per la realizzazione di prototipi funzionali o piccole serie.

C - Illustrare le principali architetture e i benefici dei *Series Elastic Actuator* nella progettazione di protesi di arto inferiore.