

SELEZIONE PUBBLICA PER LA STIPULA DI UN CONTRATTO DI RICERCATORE A TEMPO DETERMINATO AI SENSI DELL'ARTICOLO 24, COMMA 3, LETT. A DELLA LEGGE 240/2010 CON REGIME DI TEMPO PIENO, DI DURATA TRIENNALE PER IL SETTORE CONCORSUALE 09/A2 MECCANICA APPLICATA ALLE MACCHINE - SETTORE SCIENTIFICO DISCIPLINARE ING-IND/13 MECCANICA APPLICATA ALLE MACCHINE PRESSO L'ISTITUTO DI BIORBOTICA BANDITA CON D.R. N. 766 DEL 18 DICEMBRE 2018.

VERBALE DELLA SECONDA RIUNIONE

La Commissione giudicatrice della selezione pubblica per la stipula di un contratto di ricercatore a tempo determinato ai sensi dell'articolo 24, comma 3, lett. a della legge 240/2010 con regime di tempo pieno, di durata triennale nel Settore Concorsuale 09/A2 Meccanica Applicata alle Macchine - Settore Scientifico Disciplinare: ING-IND/13 Meccanica Applicata alle Macchine presso dell'Istituto di BioRobotica della Scuola Superiore Sant'Anna nominata con Decreto del Rettore n. 61 del 18 febbraio 2019 e composta da:

- Prof. Federico Carpi, Associato del Settore Concorsuale 09/G2 "Bioingegneria" presso l'Università di Firenze;
- Dott. Marco Fontana Ricercatore ex art. 24 comma 3 lett. B del TD del Settore Concorsuale 09/A2 "Meccanica Applicata alle Macchine" presso l'Università di Trento;
- Prof. Antonio Frisoli, Ordinario del Settore Concorsuale 09/A2 "Meccanica Applicata alle Macchine" presso la Scuola Superiore Sant'Anna;

si è riunita nella Sala Riunioni posta al secondo piano della sede della Scuola in Piazza Martiri della Libertà, 33 – Pisa, il giorno 22 febbraio 2019 alle ore 9.

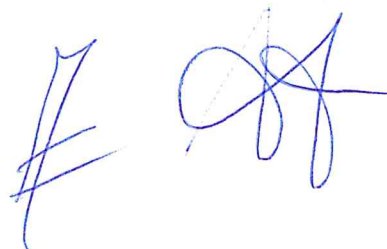
Il Presidente prende atto che il prof. Federico Carpi ha richiesto di poter partecipare alla seduta telematicamente a causa di motivi di salute e si procede quindi al collegamento via skype con lo stesso.

Il Presidente constatata la presenza di tutti i componenti, dichiara aperta la seduta. La Commissione prende atto che il candidato Benoit Delhayé ha trasmesso, con nota prot. 3535 del 22/02/2019, la rinuncia di partecipazione alla selezione. La Commissione prende atto che ciascun Commissario ha avuto accesso e ha esaminato la documentazione presentata in via telematica dai candidati.

La Commissione quindi compie un esame collegiale della documentazione e redige un giudizio sui titoli, sul curriculum e sulla produzione scientifica del candidato Controzzi.

Tale giudizio viene allegato al presente verbale di cui fa parte integrante (All. n. 1)
Alle ore 10.30, la Commissione, terminato l'esame della documentazione presentata dal candidato, lo invita a sostenere la discussione. La discussione si svolge in un'aula aperta al pubblico e a porte aperte.

Al termine della discussione, nel cui corso è stata accertata anche la conoscenza della lingua inglese, viene invitato a uscire il candidato e la Commissione, dopo approfondito confronto,



attribuisce, secondo i criteri da essa stabiliti nella prima riunione, ai titoli, a ciascuna delle pubblicazioni presentate dal candidato e alla valutazione complessiva della produzione scientifica il punteggio riportato nell'Allegato 3.

La Commissione riepiloga quindi i punteggi attribuiti e riportati nell'Allegato 4

Nome e cognome	Valutazione Titoli	Valutazione pubblicazioni	Valutazione complessiva produzione scientifica	Totale
Marco Controzzi	19.5	39	24	82.5

La Commissione indica quindi, quale vincitore della presente selezione il Dott. Marco Controzzi.

La Commissione quindi dichiara chiusi i lavori e trasmette gli atti al Rettore perché ne accerti con proprio decreto la regolarità formale.

La seduta è tolta alle ore 13.00.

Letto, approvato e sottoscritto

LA COMMISSIONE

Prof. Antonio Frisoli

Presidente

Prof. Federico Carpi

Membro

Dott. Marco Fontana

Segretario

ALLEGATO 1

SELEZIONE PUBBLICA PER LA STIPULA DI UN CONTRATTO DI RICERCATORE A TEMPO DETERMINATO AI SENSI DELL'ARTICOLO 24, COMMA 3, LETT. A DELLA LEGGE 240/2010 CON REGIME DI TEMPO PIENO, DI DURATA TRIENNALE PER IL SETTORE CONCURSALE 09/A2 MECCANICA APPLICATA ALLE MACCHINE - SETTORE SCIENTIFICO DISCIPLINARE ING-IND/13 MECCANICA APPLICATA ALLE MACCHINE PRESSO L'ISTITUTO DI BIORBOTICA BANDITA CON D.R. N. 766 DEL 18 DICEMBRE 2018.

CANDIDATO:**Marco Controzzi**

Il candidato mostra una notevole attività di ricerca, protratta nel tempo, con ottima consistenza e intensità. Il candidato ha svolto una tesi di dottorato sul tema della progettazione di mani robotiche per applicazioni di protesica.

Ha svolto attività didattica con continuità dal 2015 prevalentemente nel settore di ING-IND/34.

Il candidato è coordinatore del laboratorio di Human-Robot Interaction presso l'Istituto di Biorobotica della Scuola Superiore Sant'Anna ed è ricercatore RtdA nel settore scientifico ING-IND/34 dall'1/3/2014 presso l'Istituto di Biorobotica della Scuola Superiore Sant'Anna. Dai titoli presentati dal candidato risulta una intensa partecipazione a numerosi progetti di ricerca sia internazionali che nazionali, e presenta attività di collaborazione scientifica con numerose istituzioni di ricerca internazionale.

Di particolare rilievo sono anche la titolarità di brevetti e l'attività di trasferimento tecnologico, con la commercializzazione di sistemi di protesica avanzata.

Il candidato presenta una buona partecipazione in qualità di relatore a congressi internazionali, prevalentemente nel dominio della robotica e della bioingegneria.

Il candidato ha una produzione complessiva scientifica ampia e con un'ottima collocazione editoriale, denotando elevata intensità relativa all'età accademica e notevole continuità temporale. In particolare il candidato ha affrontato nel suo corso della sua carriera tematiche relative alla progettazione e sperimentazioni di arti artificiali. In termini di quantificazione dell'impatto della produzione scientifica del candidato mediante indicatori bibliometrici, si rileva in data odierna che il database Scopus riporta un h-index pari a 16, e su Google scholar pari a 17.

Dall'analisi delle pubblicazioni emerge il contributo individuale del candidato nella parte di progettazione e realizzazione di sistemi di protesica avanzata, nonché la sua partecipazione nelle fasi di sperimentazione.



ALLEGATO 2

MISSIS

ALLEGATO 3

SELEZIONE PUBBLICA PER LA STIPULA DI UN CONTRATTO DI RICERCATORE A TEMPO DETERMINATO AI SENSI DELL'ARTICOLO 24, COMMA 3, LETT. A DELLA LEGGE 240/2010 CON REGIME DI TEMPO PIENO, DI DURATA TRIENNALE PER IL SETTORE CONCORSUALE 09/A2 MECCANICA APPLICATA ALLE MACCHINE - SETTORE SCIENTIFICO DISCIPLINARE ING-IND/13 MECCANICA APPLICATA ALLE MACCHINE PRESSO L'ISTITUTO DI BIORBOTICA BANDITA CON D.R. N. 766 DEL 18 DICEMBRE 2018.

CANDIDATO:

MARCO CONTROZZI

VALUTAZIONE DEI TITOLI


a) Dottorato di ricerca di ricerca o equipollenti conseguito in Italia o all'estero: fino a 5 punti;	5
b) Eventuale attività didattica a livello universitario in Italia o all'Estero: fino a 5 punti;	2
c) Documentata attività di formazione o di ricerca presso qualificati istituti italiani o stranieri: fino a 5 punti;	4
d) Organizzazione, direzione e coordinamento di gruppi di ricerca nazionali e internazionali, o partecipazione agli stessi: fino a 5 punti;	5
e) relatore a congressi e convegni nazionali e internazionali: fino a 5 punti.	3
f) titolarità di brevetti relativamente ai settori concorsuali: fino a 5 punti.	5
Totale	24

VALUTAZIONE DELLE PUBBLICAZIONI

a) PUBBLICAZIONI PRESENTATE

1	F. Cini, V. Ortenzi, P. Corke, M. Controzzi, "On the choice of grasp type and location when handing over an object" Science Robotics, 2019, in press (publication scheduled for February 13, 2019).	1.5
2	Boni, J. Millenaar, M. Controzzi, M. Ortiz Catalan, "Restoring Natural Forearm Rotation in Transradial Osseointegrated Amputees", IEEE Transactions on Neural Systems and Rehabilitation Engineering, vol. 26, no. 12, pp. 2333-2341, 2018, DOI:	1

	10.1109/TNSRE.2018.2880948.	
3	M. Controzzi, H. Singh, F. Cini, T. Cecchini, A. Wing, and C. Cipriani, "Humans adjust their grip force when passing an object based on the observed speed of the partner's reaching out movement", <i>Experimental Brain Research</i> , vol. 236, no. 12, pp. 3363-3377, 2018. DOI: 10.1007/s00221-018-5381-5.	1
4	Imbinto, F. Montagnani, M. Bacchereti, C. Cipriani, A. Davalli, R. Sacchetti, E. Gruppioni, S. Castellano and M. Controzzi, "The S-Finger: a synergetic externally powered digit with tactile sensing and feedback", <i>IEEE Transactions on Neural Systems and Rehabilitation Engineering</i> , vol. 26, no. 6, pp. 1264-1271, 2018. DOI: 10.1109/TNSRE.2018.2829183.	2
5	M. Controzzi, L. Bassi Luciani, F. Montagnani, "Unified Approach to Bi-Directional Non-Back Drivable Roller Clutch Design", <i>Mechanism and Machine Theory</i> , vol. 116, pp. 433-450, 2017. DOI: 10.1016/j.mechmachtheory.2017.06.010.	2
6	M. Controzzi, F. Clemente, D. Barone, A. Ghionzoli, C. Cipriani, "The SSSA-MyHand: a dexterous lightweight myoelectric hand prosthesis", <i>IEEE Trans. On Neural System and Rehabilitation Engineering</i> , vol. 25, no. 5, pp. 459-468, 2017. (Early access, on line Jun. 2016) DOI: 10.1109/TNSRE.2016.2578980.	2
7	F. Montagnani, M. Controzzi, C. Cipriani, "Is it finger or wrist dexterity that is missing in current hand prostheses?", <i>IEEE Trans. On Neural System and Rehabilitation Engineering</i> , vol. 23, no. 4, pp. 600-9, July 2015 (Early access, on line Feb. 5 2015). DOI: 10.1109/TNSRE.2015.2398112.	1
8	S. Raspopovic, M. Capogrosso, F. Petrini, M. Bonizzato, J. Rigosa, G. Di Pino, J. Carpaneto, M. Controzzi, T. Boretius, E. Fernandez, G. Granata, C. M. Oddo, L. Citi, A.L. Ciancio, C. Cipriani, M.C. Carrozza, W. Jensen, E. Guglielmelli, T. Stieglitz, P.M. Rossini, S. Micera, "Restoring natural sensory feedback in real-time bidirectional hand prostheses", <i>Science Translational Medicine</i> , vol. 6, no. 222, 2014. DOI: 10.1126/scitranslmed.3006820.	1.5
9	M. Controzzi, M. D'Alonzo, C. Peccia, C. M. Oddo, M. C. Carrozza, C. Cipriani, "Bioinspired fingertip for anthropomorphic robotic hands", <i>Applied Bionics and Biomechanics</i> , vol. 11 no. 1-2, pp. 25-	2




	38, 2014. DOI: 10.3233/ABB-140092.	
10	C. M. Oddo, M. Controzzi, L. Beccai, C. Cipriani, M. C. Carrozza. "Roughness Tactile Encoding in Active Touch with an Artificial Actuated Finger", IEEE Transactions on Robotics, vol. 27, no. 3, pp. 522-533, 2011. DOI: 10.1109/TRO.2011.2116930.	1.5
11	C. Cipriani, M. Controzzi, M. C. Carrozza. "The SmartHand Transradial Prosthesis", Journal of NeuroEngineering and Rehabilitation, vol. 8, no.29, 2011. DOI: 10.1109/TNSRE.2011.2108667.	2
12	M. Controzzi, C. Cipriani, M. C. Carrozza, "Miniaturized non-back-drivable mechanism for robotic applications", Mechanism and Machine Theory, Elsevier, vol. 45, no. 10, pp. 1395-1406, 2010. DOI: 10.1016/j.mechmachtheory.2010.05.008	2
	Totale	19.5

b) VALUTAZIONE COMPLESSIVA DELLA PRODUZIONE SCIENTIFICA

Consistenza complessiva della produzione scientifica sulla base del numero totale di citazioni, l'intensità e la continuità temporale	12
"Impact factor" totale mediante indice di Hirsch (H-index)	12
Progetto di ricerca presentato dal candidato	15
Totale	39

Handwritten signature and initials in blue ink, located at the bottom right of the page.